

## **АННОТАЦИЯ**

к рабочей программе дисциплины

«Робастные и адаптивные системы управления электроприводами»

**Направление подготовки** 13.04.02 Электроэнергетика и электротехника

**Профиль** Электроприводы и системы управления электроприводов

**Квалификация выпускника** магистр

**Нормативный период обучения** 2 года

**Форма обучения** очная

**Год начала подготовки** 2021

### **Цель изучения дисциплины:**

Обеспечение базовой подготовки студентов в области робастных и адаптивных систем управления электроприводами, а также формирование у студентов способности понимать основные проблемы в своей предметной области, выбирать методы и средства их решения; способности использовать результаты освоения дисциплин программы магистратуры; способности самостоятельно приобретать и использовать в практической деятельности новые знания и умения в своей предметной области; способности к организации и проведению экспериментальных исследований и компьютерного моделирования с применением современных средств и методов; способности выбирать методы и разрабатывать алгоритмы решения задач управления в технических системах.

### **Задачи изучения дисциплины:**

- приобрести знания об основных принципах построения робастных и адаптивных систем управления;
- овладеть методами синтеза алгоритмов адаптивного управления объектами разнообразного назначения;
- получить навыки применения современных программных средств для исследования робастных и адаптивных систем управления.

### **Перечень формируемых компетенций:**

ПК-1 - Способен разрабатывать проекты системы электропривода

ПК-2 - Способен проводить научно-исследовательские и опытно-конструкторские разработки при исследовании самостоятельных тем

**Общая трудоемкость дисциплины:** 5 з.е.

**Форма итогового контроля по дисциплине:** Зачет с оценкой