

# РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



## ПАТЕНТ

НА ИЗОБРЕТЕНИЕ  
№ 2824025

### Мобильный робот

Патентообладатель: *Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования "Воронежский государственный технический университет" (RU)*

Авторы: *Литвиненко Александр Михайлович (RU), Крылов Юрий Михайлович (RU)*

Заявка № 2023123000

Приоритет изобретения 04 сентября 2023 г.

Дата государственной регистрации  
в Государственном реестре изобретений  
Российской Федерации 31 июля 2024 г.

Срок действия исключительного права  
на изобретение истекает 04 сентября 2043 г.

Руководитель Федеральной службы  
по интеллектуальной собственности

Ю.С. Зубов







ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА  
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

**(12) ФОРМУЛА ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

(52) СПК  
B25J 5/00 (2024.01)

(21)(22) Заявка: 2023123000, 04.09.2023

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:  
04.09.2023

Дата регистрации:  
31.07.2024

Приоритет(ы):  
(22) Дата подачи заявки: 04.09.2023

(45) Опубликовано: 31.07.2024 Бюл. № 22

Адрес для переписки:  
394006, г. Воронеж, ул. 20-летия Октября, 84,  
Федеральное государственное бюджетное  
образовательное учреждение высшего  
образования "Воронежский государственный  
технический университет", патентный отдел

(72) Автор(ы):

Литвиненко Александр Михайлович (RU),  
Крылов Юрий Михайлович (RU)

(73) Патентообладатель(и):

Федеральное государственное бюджетное  
образовательное учреждение высшего  
образования "Воронежский государственный  
технический университет" (RU)

(56) Список документов, цитированных в отчете  
о поиске: CN 110466634 A, 19.11.2019. CN  
206154284 U, 10.05.2017. RU-205343 U1,  
12.07.2021. RU 216719 U1, 22.02.2023. RU 2704048  
C1, 23.10.2019. RU 2564796 C2, 10.10.2015.

(54) Мобильный робот

**(57) Формула изобретения**

Мобильный робот, содержащий раму, снабженную тяговым колесом, связанным с приводом его вращения, боковым колесом и направляющим колесом, установленным на поворотной оси, средства питания, управления и информационного обеспечения, размещенные на раме, отличающийся тем, что рама выполнена в виде швеллеров, соединенных друг с другом своими боковыми сторонами уступами, образованными выдвиганием крайних швеллеров в разные стороны относительно среднего швеллера, при этом один из крайних швеллеров соединен с осью упомянутого привода, а на другом крайнем швеллере установлена поворотная ось направляющего колеса, связанная с приводом ее поворота.